

Übung 32 LTD-System Pole der Übertragungsfunktion, Kausalität, Stabilität

Lernziele

- die Zusammenhänge zwischen den Polen der Übertragungsfunktion eines LTD-Systems und der Kausalität bzw. Stabilität des Systems kennen und bei der Analyse eines LTD-Systems anwenden können.
- den Output eines LTD-Systems bei bekanntem Input und bekannter Übertragungsfunktion bestimmen können.
- einen neuen Sachverhalt analysieren können.

Aufgaben

1. Von der Übertragungsfunktion $H(z)$ eines **kausalen** LTD-Systems sei die Lage der Pole in der komplexen Zahlenebene bekannt.

Beurteilen Sie, was man über die **Stabilität** des Systems aussagen kann, falls

- a) alle Pole innerhalb des Einheitskreises liegen.
- b) einige Pole innerhalb und einige ausserhalb des Einheitskreises liegen.
- c) alle Pole ausserhalb des Einheitskreises liegen.

2. Ein kausales LTD-System sei durch die folgende Differenzgleichung beschrieben:

$$y[n] = y[n-1] + y[n-2] + x[n-1]$$

- a) Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion $H(z)$.
- b) Bestimmen Sie die Pole von $H(z)$, und geben Sie den Konvergenzbereich von $H(z)$ an.
- c) Bestimmen Sie die Impulsantwort $h[n]$.
- d) Beurteilen Sie, ob das System stabil ist oder nicht.

3. Die Übertragungsfunktion $H(z)$ eines LTD-Systems sei eine gebrochen rationale Funktion in z^{-1} mit reellen Koeffizienten.

Beurteilen Sie die folgende Behauptung:

Wenn z_1 ein Pol von $H(z)$ ist, dann ist auch die komplex konjugierte Zahl z_1^* ein Pol von $H(z)$.

4. Gegeben ist die Übertragungsfunktion $H(z)$ eines kausalen LTD-Systems:

$$H(z) = \frac{1 + \frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right)}$$

wobei die Fourier-Transformierte $H_a(\omega)$ existieren soll, sowie das Eingangssignal

$$x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n [n]$$

Bestimmen Sie das Ausgangssignal $y[n]$ mit der angegebenen Methode.

- a) mit Hilfe der Faltung, d.h. $y[n] = x[n] * h[n]$
- b) mit Hilfe der Differenzgleichung und der rekursiven Methode
- c) mit Hilfe des Faltungssatzes der z -Transformation

Lösungen

1. a) i.A. keine Aussage möglich
stabil, falls $H(z)$ gebrochen rational in z^{-1}
b) nicht stabil
c) nicht stabil

2. a) $H(z) = \frac{z^{-1}}{1-z^{-1}-z^{-2}}$

b) Pole bei $z_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$, $z_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$
Konvergenzbereich $|z| > \frac{1+\sqrt{5}}{2}$

c) $h[n] = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^n - \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^n \quad [n]$

- d) nicht stabil

3. ...

4. a) $h[n] = -9\left(\frac{1}{4}\right)^n + 10\left(\frac{1}{3}\right)^n \quad [n]$

$$y[n] = x[n] * h[n] = 9\left(\frac{1}{4}\right)^n - 20\left(\frac{1}{3}\right)^n + 12\left(\frac{1}{2}\right)^n \quad [n]$$

b) $y[n] - \frac{7}{12}y[n-1] + \frac{1}{12}y[n-2] = x[n] + \frac{1}{2}x[n-1]$

$$y[n] = 0 \quad (n < 0)$$

$$y[0] = 1$$

$$y[1] = \frac{19}{12}$$

$$y[2] = \frac{193}{144}$$

...

c) $X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \quad |z| > \frac{1}{2}$

$$Y(z) = H(z) \cdot X(z) = \frac{1 + \frac{1}{2}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)}$$

$$= 9 \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} - 20 \frac{1}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}} + 12 \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \quad |z| > \frac{1}{2}$$

$$y[n] = 9\left(\frac{1}{4}\right)^n - 20\left(\frac{1}{3}\right)^n + 12\left(\frac{1}{2}\right)^n \quad [n]$$